

OHR-H300 系列彩色调节无纸记录仪的通讯寄存器

表一 0x04 读取命令对应的输入寄存器地址表。

序号	输入寄存器地址 (十进制)	参数名称	数据格式	类型	备注
动态变量					
1	00	通道 1 测量值	Float	只读	
2	02	通道 2 测量值	Float	只读	
.....	Float	只读	
n	2*(n-1)	通道 n 测量值	Float	只读	n=1~24: 通道号
.....	Float	只读	
23	44	通道 23 测量值	Float	只读	
24	46	通道 24 测量值	Float	只读	
25	48	回路 1 设定值	Float	只读	
.....	Float	只读	
n	2*(n-1)+48	回路 n 设定值	Float	只读	n=1~8: PID 控制回路号
.....	Float	只读	
32	62	回路 8 设定值	Float	只读	
33	64	回路 1 输出值	Float	只读	0.0~1.0 表示 0.0~100.0%; ★有相应的保持寄存器可写。
.....	Float	只读	
n	2*(n-1)+64	回路 n 输出值	Float	只读	n=1~8: PID 控制回路号
.....	Float	只读	
40	78	回路 8 输出值	Float	只读	
41	80	回路 1 手自动状态	Char	只读	0: 手动, 1: 自动 ★有相应的保持寄存器可写。
.....			
n	(n-1)+80	回路 n 手自动状态	Char	只读	n=1~8: PID 控制回路号
.....			
48	87	回路 8 手自动状态	Char	只读	
49	88	触点输出状态	Long	只读	第 0~17 位分别代表第 1~18 个触点输出状态, 0: 断开, 1: 闭合。

表二 0x03 读取命令和 0x10 写入命令对应的保持寄存器地址表。

序号	寄存器地址 (十进制)	参数名称	数据格式	类型	备注
仪表型号					

1	0	仪表型号	Char	只读	彩色调节无纸记录仪 0x66
仪表组态参数					
1	1	语言选择	Char	读写	
2	2	预留	Char		
3	3	冷端调整	Short	读写	通讯的数据是调整值放大 10 倍后的值。例：冷端调整值 -1.0，那么通讯数据就是-10。
4	4	设备地址	Char	读写	
5	5	断线处理	Char		
6	6	波特率	Char	读写	
7	7	IP 地址第 1, 2 字节	Short	读写	例：IP 地址是 192. 168. 100. 2，那么寄存器地址从低到高两个字节分别就是 192、168。
8	8	IP 地址第 3, 4 字节	Short	读写	如上例，寄存器地址从低到高两个字节分别就是 100、2。
9	9	以太网端口号	Short	读写	
10	10	打印间隔	Short	读写	
11	11	打印开始时间的时	Char	读写	
12	12	打印开始时间的分	Char	读写	
13	13	报警打印	Char	读写	
14	14	输入通道号	Char	读写	取值范围：0~24（注 1）
15	15	位号第 1, 2 字符	Short	读写	参见仪表操作手册的“通道参数”
16	16	位号第 3, 4 字符	Short	读写	
17	17	位号第 5, 6 字符	Short	读写	
18	18	位号第 7, 8 字符	Short	读写	
19	19	输入类型	Char	读写	
20	20	单位第 1, 2 字符	Short	读写	
21	21	单位第 3, 4 字符	Short	读写	
22	22	单位第 5, 6 字符	Short	读写	
23	23	通道小数点	Char	读写	
24	24	量程下限	Float	读写	
25	26	量程上限	Float	读写	
26	28	累积功能	Char	读写	
27	29	滤波系数	Char	读写	
28	30	信号切除	Short	读写	
29	31	线性修正比例系数 k	Float	读写	参见仪表操作手册的“通道参数”
30	33	线性修正零点系数 b	Float	读写	
31	35	报警类型	Char	读写	0~3：下下限、下限、上限、上上限
32	36	报警功能	Char	读写	
33	37	报警触点	Char	读写	
34	38	报警值	Float	读写	

35	40	报警回差	Float	读写	
36	42	输出通道号	Char	读写	取值范围：0~11（注3）
37	43	输入通道	Char	读写	参见仪表操作手册的“输出参数”
38	44	输出类型	Char	读写	
39	45	输出下限	Float	读写	
40	47	输出上限	Float	读写	
41	49	输出修正比例系数 k	Float	读写	
42	51	输出修正零点系数 b	Float	读写	
43	53	关闭液晶显示	Char	读写	
44	54	循环显示时间	Char	读写	
45	55	开机显示画面	Char	读写	
46	56	曲线组合序号	Char	读写	0~9，有 10 个曲线组合
47	57	启用与否	Char	读写	
48	58	曲线序号	Char	读写	0~5，一个组合下有 6 条曲线
49	59	曲线对应通道号	Char	读写	
50	60	曲线显示与否	Char	读写	
51	61	曲线颜色	Char	读写	
52	62	记录模式	Char	读写	参见仪表操作手册的“记录参数”
53	63	记录间隔	Char	读写	
54	64	记录类型	Char	读写	
55	65	上电记录	Char	读写	
56	66	记录触发	Char	读写	
57	67	手动触发	Char	读写	
58	68	报警触发输入通道	Char	读写	
59	69	报警触发报警类型	Char	读写	
60	70	继电器触发继电器	Char	读写	
61	71	定时触发起始：时	Char	读写	
62	72	定时触发起始：分	Char	读写	
63	73	定时触发起始：秒	Char	读写	
64	74	定时触发结束：时	Char	读写	
65	75	定时触发结束：分	Char	读写	
66	76	定时触发结束：秒	Char	读写	
67	77	控制回路	Char	读写	取值范围：0~7（注4）
68	78	输入通道	Char	读写	
69	79	控制类型	Char	读写	
70	80	作用方式	Char	读写	
71	81	输出类型	Char	读写	
72	82	输出周期	Char	读写	
73	83	输出下限	Short	读写	0~1000 表示 0~100.0%
74	84	输出上限	Short	读写	0~1000 表示 0~100.0%
75	85	抑制系数	Char	读写	
76	86	设定输入	Char	读写	

77	87	积分时间	Short	读写	
78	88	微分时间	Short	读写	
79	89	比例带	Float	读写	
80	91	设定值	Float	读写	
81	93	上电模式	Char	读写	
82	94	开始段号	Char	读写	
83	95	循环段号	Char	读写	
84	96	时间单位	Char	读写	
85	97	设定段号	Char	读写	取值范围：0~35
86	98	段起始设定值	Float	读写	
87	100	段时间长度	Short	读写	
88	101	控制回路报警通道	Char	读写	取值范围：0~3（注5）
89	102	报警功能	Char	读写	
90	103	报警类型	Char	读写	
91	104	报警触点	Char	读写	
92	105	报警值	Float	读写	
93	107	报警回差	Float	读写	
94	120	回路1输出值	Float	读写	0.0~1.0表示0.0~100.0%； ★在手动状态，可读写；在自动状态，只读。
.....	Float	读写	
.....	2*(n-1)+120	回路n输出值	Float	读写	n=1~8：PID控制回路号
.....	Float	读写	
103	134	回路8输出值	Float	读写	
104	136	回路1手自动状态	Char	读写	0：手动，1：自动
.....			
.....	(n-1)+136	回路n手自动状态	Char	读写	n=1~8：PID控制回路号
.....			
113	143	回路8手自动状态	Char	读写	
114	180	设备名称1，2字符	Short	读写	
115	181	设备名称3，4字符	Short	读写	
116	182	设备名称5，6字符	Short	读写	
117	183	设备名称7，8字符	Short	读写	
118	184	设备名称9，10字符	Short	读写	
119	185	设备名称11，12字符	Short	读写	
120	186	设备名称13，14字符	Short	读写	注：第14字符必须为0
121	190	校验位	Char	读写	
122	191	字节交换	Char	读写	
123	192	子网掩码第1，2字节	Short	读写	例：子网掩码是255.255.255.0，那么寄存器地址从低到高两个字节分别

					就是 255、255。
124	193	子网掩码第 3, 4 字节	Short	读写	如上例, 寄存器地址从低到高两个字节分别就是 255、0。
125	194	网关地址第 1, 2 字节	Short	读写	例: 网关地址是 192. 168. 1. 1, 那么寄存器地址从低到高两个字节分别就是 192、168。
126	195	网关地址第 3, 4 字节	Short	读写	如上例, 寄存器地址从低到高两个字节分别就是 1、1。
127	200	停止程序段 1	Short	读写	写 1, 停止程序段 1
128	201	停止程序段 2	Short	读写	写 1, 停止程序段 2
129	202	停止程序段 3	Short	读写	写 1, 停止程序段 3
130	203	停止程序段 4	Short	读写	写 1, 停止程序段 4
131	204	停止程序段 5	Short	读写	写 1, 停止程序段 5
132	205	停止程序段 6	Short	读写	写 1, 停止程序段 6
133	206	停止程序段 7	Short	读写	写 1, 停止程序段 7
134	207	停止程序段 8	Short	读写	写 1, 停止程序段 8
135	210	启动程序段 1	Short	读写	写 1, 启动程序段 1
136	211	启动程序段 2	Short	读写	写 1, 启动程序段 2
137	212	启动程序段 3	Short	读写	写 1, 启动程序段 3
138	213	启动程序段 4	Short	读写	写 1, 启动程序段 4
139	214	启动程序段 5	Short	读写	写 1, 启动程序段 5
140	215	启动程序段 6	Short	读写	写 1, 启动程序段 6
141	216	启动程序段 7	Short	读写	写 1, 启动程序段 7
142	217	启动程序段 8	Short	读写	写 1, 启动程序段 8
143	220	复位程序段 1	Short	读写	写 1, 程序段 1 复位到起始段
144	221	复位程序段 2	Short	读写	写 1, 程序段 2 复位到起始段
145	222	复位程序段 3	Short	读写	写 1, 程序段 3 复位到起始段
146	223	复位程序段 4	Short	读写	写 1, 程序段 4 复位到起始段
147	224	复位程序段 5	Short	读写	写 1, 程序段 5 复位到起始段
148	225	复位程序段 6	Short	读写	写 1, 程序段 6 复位到起始段
149	226	复位程序段 7	Short	读写	写 1, 程序段 7 复位到起始段
150	227	复位程序段 8	Short	读写	写 1, 程序段 8 复位到起始段
151	230	程序段 1 运行段号	Short	读写	写入, 可以跳转到指定段号
152	231	程序段 2 运行段号	Short	读写	写入, 可以跳转到指定段号
153	232	程序段 3 运行段号	Short	读写	写入, 可以跳转到指定段号
154	233	程序段 4 运行段号	Short	读写	写入, 可以跳转到指定段号
155	234	程序段 5 运行段号	Short	读写	写入, 可以跳转到指定段号
156	235	程序段 6 运行段号	Short	读写	写入, 可以跳转到指定段号
157	236	程序段 7 运行段号	Short	读写	写入, 可以跳转到指定段号
158	237	程序段 8 运行段号	Short	读写	写入, 可以跳转到指定段号

注 1: 二十四路输入通道的参数共用同一个寄存器地址, 通过输入通道号 (寄存器地址 14) 来确定是哪一个通道的参数。所以要读写某通道参数时, 必须预先已设置输入通道号。

注 2: 每个输入通道有四组报警类型, 即下下限报警、下限报警、上限报警、上上限报

警，这四组报警类型共用同一个寄存器地址，通过报警类型（寄存器地址 35）来确定是哪一组报警类型的参数。所以要读写某输入通道的报警参数，必须预先已设置报警类型。

注 3：十二路变送通道的参数共用同一个寄存器地址，通过变送通道号（寄存器地址 42）来确定是哪一个通道的参数。所以要读写某变送通道参数时，必须预先已设置变送通道号。

注 4：彩色调节无纸记录仪最多支持 8 个控制回路，所有控制回路的参数（包括控制参数、设定曲线和控制报警等）共用同一个寄存器地址，通过控制回路号（寄存器地址 77）来确定是哪一个控制回路的参数。所以要读写某控制回路参数时，必须预先已设置控制回路号。

注 5：彩色调节无纸记录仪每个控制回路有四个报警通道，寄存器地址 101。要读写某报警通道参数时，必须预先已设置报警通道号。